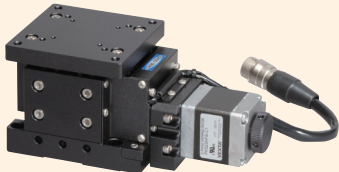
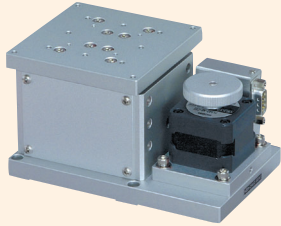
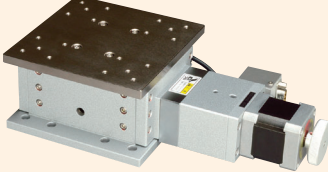
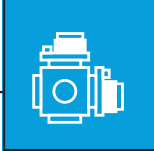


自动平台
显微镜用 自动化产品
手动平台
平台用附件
高级平台
平台 □ 30 小型
平台 交叉滚柱
平台 滚珠导轨
平台 滚珠滑道
高精度 高刚性平台
平台 Z 升降型
倾斜平台
驱动器
连接电缆

页	产品参考照片	种类	产品编号	平台面	移动量	
88		Z 升降平台	ALV-600B-H0M	60mm×60mm	0 ～ 5mm	
			ALV-600B-H1M	60mm×60mm	0 ～ 5mm	
90		Z 升降平台	ALV-901-HP	90mm×90mm	0 ～ 10mm	
			ALV-902-HP	90mm×90mm	0 ～ 20mm	
			ALV-102-HP	125mm×125mm	0 ～ 20mm	
			ALV-104-HP	125mm×125mm	0 ～ 40mm	

※ Z 升降平台的平台面在垂直（上下）方向上移动，因此不规定平台面的移动中心，表示从最低高度起的移动量。

页		种类	产品编号	功能	
104		连接电缆	ACB-STM-D3 ARC-STM-D3 ACB-STD-D3 ARC-STD-D3	驱动器侧分离电缆 3m	用于连接顾客准备的驱动器、 平台侧带连接器



自动平台
显微镜用 自动化产品
手动平台
平台用附件
高级平台
平台 □ 30 小型
平台 交叉滚柱
平台 滚珠导套
平台 滚珠滑道
高精度 高刚性平台
平台 Z 升降型
倾斜平台
驱动器
连接电缆

交叉滚柱导轨

使用 V 型槽与交叉滚柱的导向方式，高精度 Z 轴升降（平台面水平）的自动平台。

■ 导向方式比较表

	移动精度	承重	刚性
V 型槽与交叉滚柱（HG-VCR）	☆	☆	☆
V 型槽与交叉滚柱	◎	◎	◎
滚珠滑道	○	○	◎
滚珠导套	△	△	△

☆：秀 ◎：优 ○：良 △：可

标准配置原点・原点前传感器

标准配置原点传感器与原点前传感器，可高精度地进行原点复位。

※ ALV-600B-H0M、ALV-600B-H1M 只有原点传感器。

限位传感器

移动范围的两端标准配置限位传感器。

3 个尺寸

平台面配备尺寸为 60mm×60mm、90mm×90mm、125mm×125mm。

5 相步进马达

标准搭载 0.75A/ 相、步角 0.72°（Full）/0.36°（Half）的 5 相步进马达。

※ 马达为本公司专用规格。

Z 升降平台



V - C R
方 式

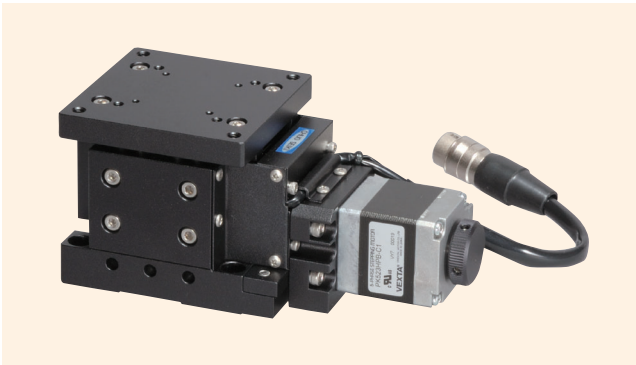
0.75A/相

0.75A/相
马 达

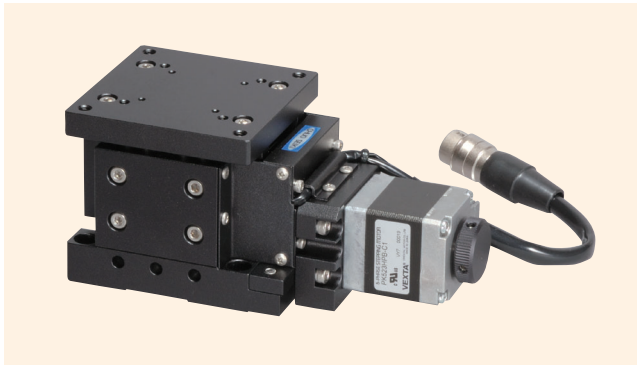
下载



2DCAD



ALV-600B-H0M



ALV-600B-H1M

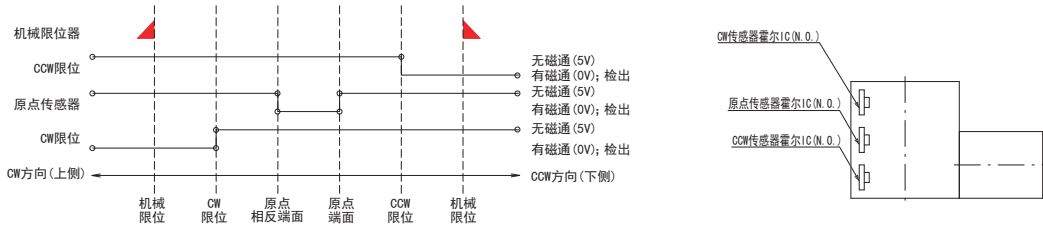
特 长

Sales Point

- 移动导轨使用 V 型槽与交叉滚柱的高精度 Z 升降平台。
- 进给丝杆分为精密丝杆与滚珠丝杆。
- 可广泛用于相机、传感器、工件等的精密定位用途。

产 品 编 号	ALV-600B-H0M	ALV-600B-H1M
产 品 名	Z 升降平台 精密丝杆规格	Z 升降平台 滚珠丝杆规格
移 动 方 向	Z 轴 1 方向	
移 动 量	0 ~ 5mm	
平 台 面	60mm × 60mm	
使 用 马 达	与 PK523HPB 相当 (5 线式星形接线、0.75A/相)	
分 辨 率	0.0005mm	0.001mm
进 给 丝 杆 导 程	0.5mm	1mm
移 动 导 轨	V 型槽与交叉滚柱	
移 动 精 度	真直度 (水平・垂直) 0.005mm	
定 位 精 度	0.012mm	0.01mm
重 复 精 度	±0.0015mm	±0.001mm
空 程	0.003mm	
承 重	29.4N (3kgf)	
质 量	0.7kg	
最 高 速 度 (5,000pps 时)	2.5mm/s	5mm/s
主 要 材 质 / 表 面 处 理	铝合金 / 黑色氧化铝处理梨皮底	
原 点 传 感 器	常开接点 (闭合接点、A 接点) 动作、霍尔 IC	
原 点 前 传 感 器	-	
限 位 传 感 器	常开接点 (闭合接点、A 接点) 动作、霍尔 IC	
适 合 电 缆	ACB-STM-D3、ARC-STM-D3	

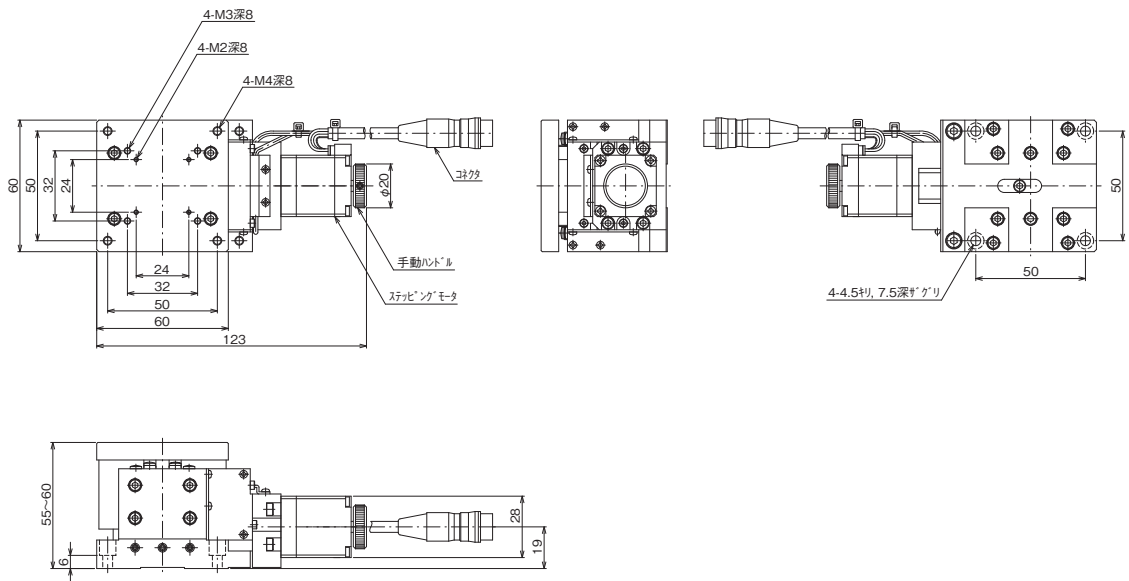
传感器动作逻辑与时序图



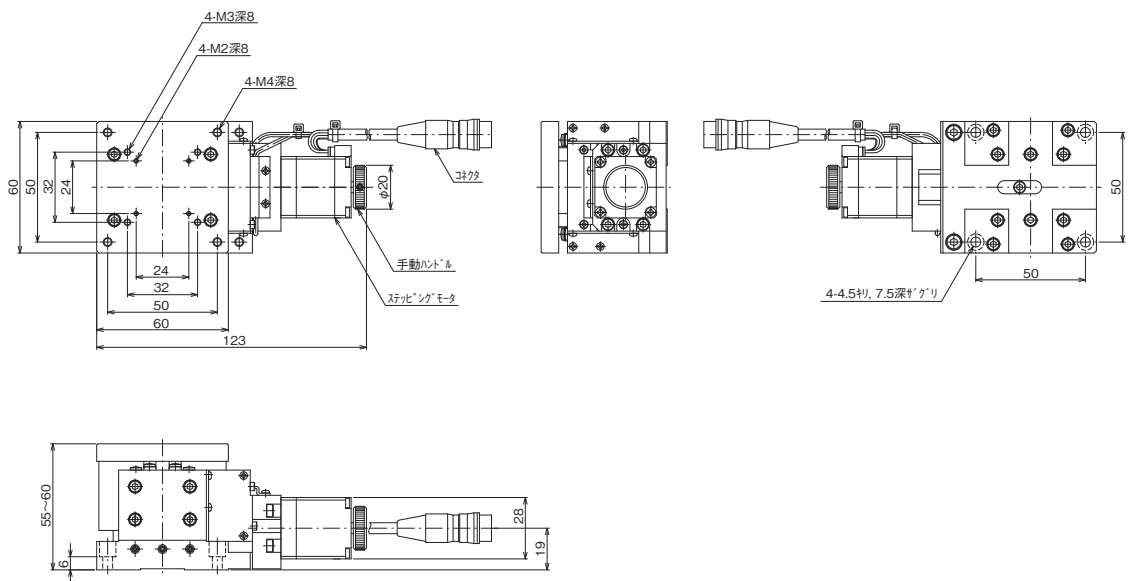


Z 升降型平台 ◀ 自动平台 ◀

产品的外观图

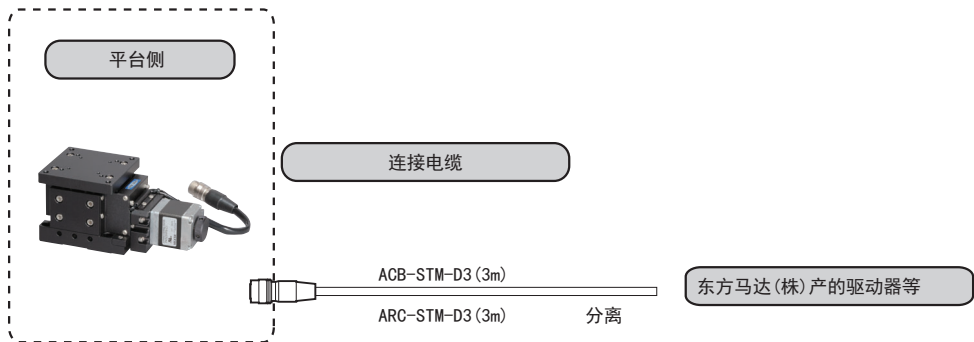


ALV-600B-H0M



ALV-600B-H1M

连接方法 — 连接电缆与控制器驱动器



自动平台

显微镜用
自动化产品

手动平台

平台用附件

高级平台

平台 □ 30 小型

平台 交叉滚柱

平台 滚珠导轨

平台 滚珠滑道

高精度
高刚性平台

平台 Z 升降型

倾斜平台

驱动器
控制器

连接电缆

Z 升降平台

V - C R
方 式

0.75A/相

0.75A/相
马 达

下载

2DCAD

3DCAD



ALV-901-HP



ALV-902-HP



ALV-102-HP



ALV-104-HP

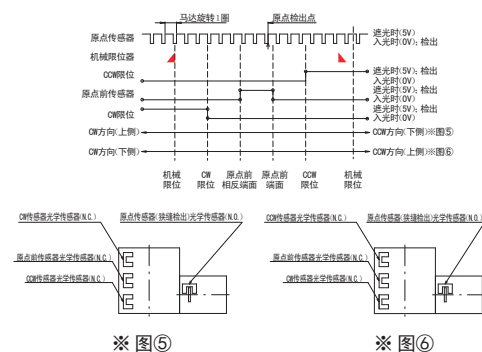
特 长

Sales Point

- 移动导轨使用 V 型槽与交叉滚柱的高精度 Z 升降平台。
- 平台面有 90mm×90mm、125mm×125mm 的移动量不同的各种型号。
- 可广泛用于相机、传感器、工件等的精密定位用途。

产 品 编 号	ALV-901-HP		ALV-902-HP		ALV-102-HP		ALV-104-HP	
产 品 名	Z 升降平台							
移 动 方 向	Z 轴 1 方向							
移 动 量	0 ~ 10mm		0 ~ 20mm				0 ~ 40mm	
平 台 面	90mm×90mm				125mm×125mm			
使 用 马 达	与 PK543NBW 相当 (5 线式星形接线、0.75A/ 相)				与 PK545NBW 相当 (5 线式星形接线、0.75A/ 相)		与 PK564FN 相当 (5 线式星形接线、0.75A/ 相)	
分 辨 率	0.001mm							
进 给 丝 杆 导 程	1mm						-	
移 动 导 轨	V 型槽与交叉滚柱							
移 动 精 度	真直度 (水平・垂直) 0.005mm						真直度 (水平・垂直) 0.008mm	
定 位 精 度	0.008mm		0.01mm				0.03mm	
重 复 精 度	±0.0008mm						±0.001mm	
空 程	0.001mm						0.002mm	
平 行 度	0.08mm				0.04mm		0.05mm	
力 矩 刚 性	横摆刚性 0.5sec/N・cm、 俯仰刚性 0.5sec/N・cm、 翻滚刚性 0.03sec/N・cm		横摆刚性 0.6sec/N・cm、 俯仰刚性 0.6sec/N・cm、 翻滚刚性 0.05sec/N・cm		横摆刚性 1.5sec/N・cm、 俯仰刚性 1.5sec/N・cm、 翻滚刚性 0.05sec/N・cm		横摆刚性 1sec/N・cm、 俯仰刚性 1sec/N・cm、 翻滚刚性 0.05sec/N・cm	
承 重	49N (5kg)				98N (10kgf)			
质 量	1.8kg		1.9kg		5.5kg		5.9kg	
最 高 速 度 (5,000pps 时)	5mm/s							
主 要 材 质 / 表 面 处 理	铝合金 / 白色氧化铝处理梨皮底				钢材 / 卡宁吉恩化学镀镍、涂装			
原 点 传 感 器	常开接点 (闭合接点、A 接点) 动作、光学传感器							
原 点 前 传 感 器	常闭接点 (断开接点、B 接点) 动作、光学传感器							
限 位 传 感 器	常闭接点 (断开接点、B 接点) 动作、光学传感器							
适 合 电 缆	ACB-STD-D3、ARC-STD-D3							

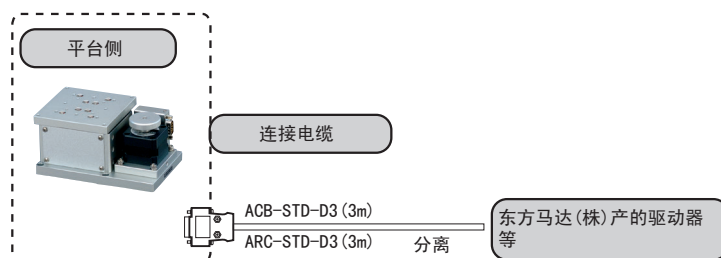
◆ 传感器动作逻辑与时序图



※ 图⑤ ALV-102-HP

※ 图⑥ ALV-901-HP、ALV-902-HP、ALV-104-HP

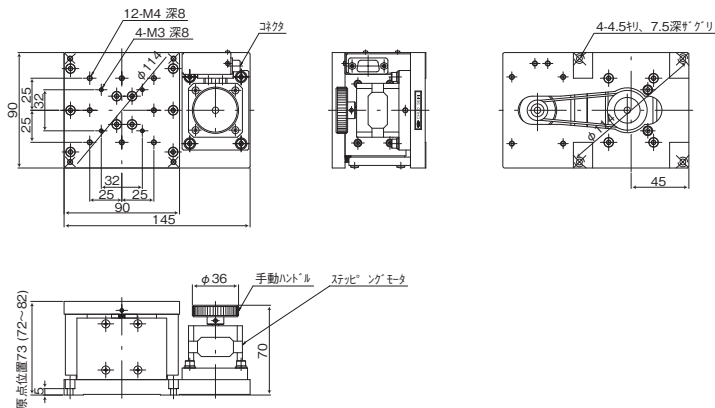
◆ 连接方法 — 连接电缆与控制器驱动器



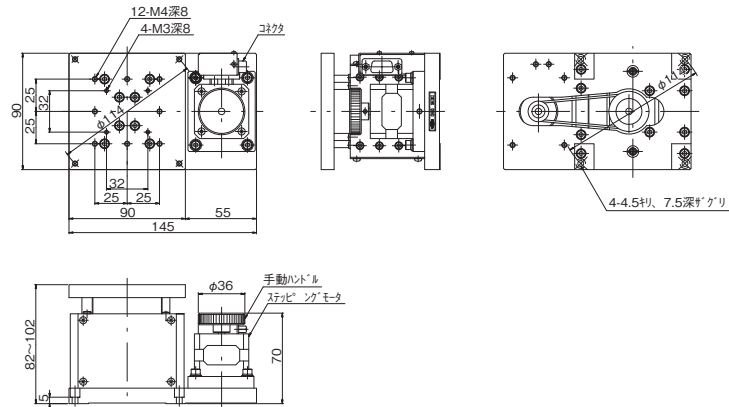


Z 升降型平台 ◀ 自动平台 ▶

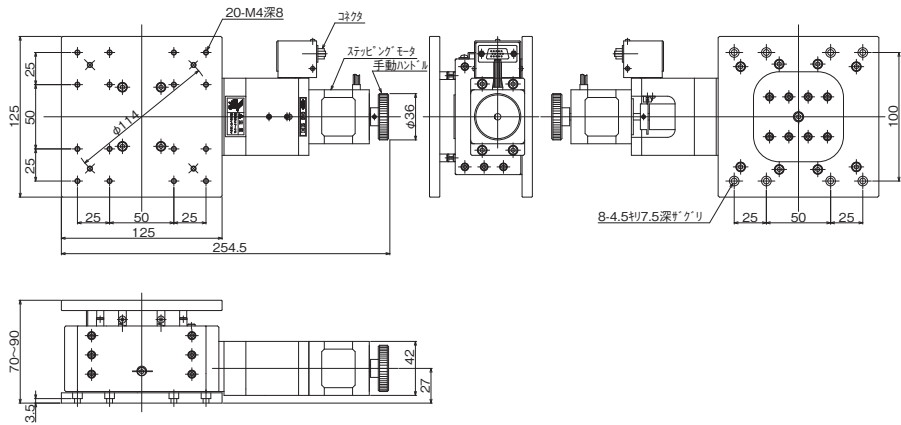
产品的外观图



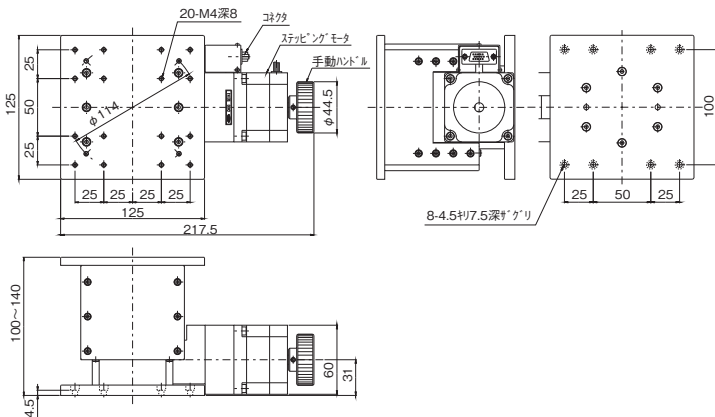
ALV-901-HP



ALV-902-HP



ALV-102-HP



ALV-104-HP

自动平台

显微镜用
自动化产品

手动平台

平台用附件

高级平台

平台 □ 30 小型

平台 交叉滚柱

平台 滚珠导轨

平台 滚珠滑道

高精度
高刚性平台

平台 Z 升降型

倾斜平台

驱动器
控制箱

连接电缆